

1) Énergie cinétique réduite $\alpha = \frac{T}{E_0} \leftarrow$ énergie au repos

$$\alpha = \frac{T}{E_0} = \frac{T}{mc^2}$$

a) relation $R = \frac{E_0}{qBc} \sqrt{\alpha^2 + 2\alpha}$

accélération de \vec{E}

$$dT = q\vec{E} \cdot d\vec{l}$$

$$\Delta T = q \int \vec{E} \cdot d\vec{l} = -q(V_B - V_A)$$

Dans les entrefer: PFD $\rightarrow \vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt}$

avec $\vec{F} = q\vec{v} \wedge \vec{B}$ et $\vec{p} = \gamma m \vec{v}$ ← Force de Laplace invariant

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = m\gamma \frac{d\vec{v}}{dt} + m \frac{d\gamma}{dt} \vec{v} = q\vec{v} \wedge \vec{B}$$

or Force de Laplace ne travaille pas car $dT = \vec{F} \cdot d\vec{l} = \vec{F} \cdot \vec{v} dt$
 $= q(\vec{v} \wedge \vec{B}) \cdot \vec{v} dt = 0$

$$\Rightarrow \frac{d\vec{p}}{dt} = m\gamma \frac{d\vec{v}}{dt} = q\vec{v} \wedge \vec{B}$$

donc $v^2 = \text{cte} \Rightarrow \gamma = \text{cte}$

soit composante par composante

$$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} v_x \\ v_y \\ v_z \end{pmatrix} = \frac{q}{m\gamma} \begin{pmatrix} v_x \\ v_y \\ v_z \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ B \end{pmatrix}$$

$$= \frac{q}{m\gamma} \begin{pmatrix} v_y B \\ -v_x B \\ 0 \end{pmatrix} \text{ sur plan } \omega$$

soit $\vec{v} = v_x \vec{e}_x + v_y \vec{e}_y$

$$\frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{dv_x}{dt} \vec{e}_x + \frac{dv_y}{dt} \vec{e}_y$$

$$\Rightarrow \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{qB}{m\gamma} (v_y \vec{e}_x - v_x \vec{e}_y) = -i \frac{qB}{m\gamma} \vec{v}$$

$$\frac{d\vec{v}}{dt} = -i\omega \vec{v} \Rightarrow \vec{v} = c e^{-i\omega t}$$

donc $\begin{cases} v_x = v_0 \cos(\omega t) \\ v_y = -v_0 \sin(\omega t) \end{cases}$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = \frac{v_0}{\omega} \sin(\omega t) + c_x \\ y = \frac{v_0}{\omega} \cos(\omega t) + c_y \end{cases}$$

at=0 $\vec{v} = \vec{v}_0$
 $x=y=0$
 donc $\begin{cases} c_x = 0 \\ c_y = -\frac{v_0}{\omega} \end{cases}$

donc $\begin{cases} x = \frac{v_0}{\omega} \sin(\omega t) \\ y = \frac{v_0}{\omega} (\cos(\omega t) - 1) \end{cases}$

$$\Rightarrow \text{eq d't cercle } x^2 + \left(y + \frac{v_0}{\omega}\right)^2 = R^2 = \left(\frac{v_0}{\omega}\right)^2$$

⑤

$$\text{finalement } R = \frac{v_0}{\omega} = \frac{v_0 m \gamma}{qB} = \frac{p_0}{qB} \Rightarrow p_0 = qBR$$

lien entre R et l'énergie cinétique relativiste

$$\begin{aligned} E^2 &= p^2 c^2 + m^2 c^4 \Rightarrow p^2 c^2 = E^2 - m^2 c^4 \\ &= (T + mc^2)^2 - m^2 c^4 \\ &= T^2 + 2Tmc^2 \end{aligned}$$

$$\text{on } \alpha = \frac{T}{mc^2} \Rightarrow T = \alpha mc^2$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow p^2 c^2 &= \alpha^2 m^2 c^4 + 2\alpha mc^4 \\ &= m^2 c^4 (\alpha^2 + 2\alpha) \end{aligned}$$

$$pc = mc^2 \sqrt{\alpha^2 + 2\alpha}$$

$$p = mc \sqrt{\alpha^2 + 2\alpha}$$

$$\text{soit } qBR = mc \sqrt{\alpha^2 + 2\alpha}$$

$$R = \frac{mc^2 \sqrt{\alpha^2 + 2\alpha}}{qBc} = \frac{E_0}{qBc} \sqrt{\alpha^2 + 2\alpha} \text{ cf. pd.}$$

b) Fréquence ω de l'oscillateur chargé de \vec{E} accélératrice en fonction de α

\vec{E} colinéaire à \vec{p} pour que la particule puisse être accélérée

$$\omega = \frac{v}{r} = \frac{1}{2\pi} \frac{qBc^2}{\underbrace{m\gamma c^2}_E} = \frac{1}{2\pi} \frac{qBc^2}{\underbrace{E}_{T+mc^2}} = \frac{qBc^2}{2\pi mc^2} \frac{1}{\left(\frac{T}{mc^2} + 1\right)}$$

$$= \frac{qBc^2}{2\pi E_0 (\alpha + 1)}$$

c) Rayon de l'orbite d'extraction R est tel que $\alpha = \alpha_{\text{ext}} = \frac{T_{\text{ext}}}{mc^2}$

$$T_{\text{ext}p} = 600 \text{ TeV} ;$$

$$E_{0p} = m_p c^2 = 939,4 \text{ MeV}$$

$$\rightarrow R_{\text{ext}} = \frac{E_{\text{opdm}}}{qBc} \sqrt{x_{\text{ext}}^2 + 2x_{\text{ext}}} \quad \text{avec} \quad E_{\text{opdm}} = 939,47 \text{ eV}$$

$$q = 1,6 \cdot 10^{-19} \text{ C}$$

$$B = 1,8 \text{ T}$$

$$c = 3 \cdot 10^8 \text{ m/s}$$

$$x_{\text{ext}} = 0,6387$$

$$\text{AN: } R_{\text{ext}} = 2,26 \text{ m}$$

Fréquences ω_i et ω_f en début et fin d'accélération

$$\bullet \omega_i \text{ tel que } x = 0 \Rightarrow \omega_i = \frac{qBc^2}{2\pi E_0} \Rightarrow \text{AN: } \omega_i = 27,45 \text{ MHz}$$

$$\bullet \omega_f \text{ à la fin du cycle tel que } x = x_{\text{ext}} = 0,6387$$

$$\Rightarrow \omega_f = \frac{qBc^2}{2\pi E_0(x+1)} \Rightarrow \text{AN: } \omega_f = 16,75 \text{ MHz}$$

2) Nombre de tours et cycle d'accélération (durée)

$$V_m = 12 \text{ keV}; \quad \varphi = \pi/6. \quad (\text{le paquet de particules reste groupé})$$

les \oplus en avance \ominus accélérés que les \ominus en retard

Nbre de tours \rightarrow 2 accélérations à chaque tour. $\Rightarrow \frac{\Delta T}{\text{variation d'énergie unitaire}} = 2q V_m \cos \varphi$

soit en eV $\Delta T (\text{keV}) = 2 V_m \cos \varphi$ AN: $\Delta T = 2 \times 12 \cdot 10^3 \cos \pi/6 = 20,78 \text{ keV}$

$0 \rightarrow 600 \text{ MeV}$: nombre de tours $\Rightarrow N = \frac{600 \cdot 10^3}{20,78} \approx 28868 \text{ tours}$

Durée d'un tour \rightarrow fréquence moyenne $\bar{\omega} = \frac{\omega_i + \omega_f}{2} \approx 22,1 \text{ MHz}$

d'où durée d'un cycle $\tau = \frac{N}{\bar{\omega}} \Rightarrow \text{AN: } \tau = 1,3 \text{ ms}$

Solution

1° - a)

Soient (R) le référentiel terrestre, et (R') le référentiel lié à l'observateur.

• Désignons par (x_A, y_A) et (x_B, y_B) les coordonnées des extrémités A et B du camion, dans (R) ; on a :

$$y_B - y_A = L \sin \theta \quad (1)$$

et

$$L = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2} \quad (2)$$

• Désignons par (x'_A, y'_A) et (x'_B, y'_B) les coordonnées de A et B dans (R') à un même instant t' ; on a :

$$y'_B - y'_A = L' \sin \theta'_0 \quad (3)$$

et

$$L' = \sqrt{(x'_B - x'_A)^2 + (y'_B - y'_A)^2} \quad (4)$$

• D'après les transformations de Lorentz, on a, en posant

$$\Gamma = (1 - \beta^2)^{-\frac{1}{2}},$$

$$x_B - x_A = \Gamma (x'_B - x'_A), \quad \text{car} \quad \Delta y' = 0 \quad (5)$$

et

$$y_B - y_A = y'_B - y'_A \quad (6)$$

• D'après les relations (1), (3) et (6), on obtient :

$$L \sin \theta = L' \sin \theta'_0, \quad \text{soit} \quad \boxed{\frac{L'}{L} = \frac{\sin \theta}{\sin \theta'_0}}$$

• La relation (4) s'écrit, d'après (5) et (6),

$$L' = \sqrt{(1 - \beta^2) (x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2}$$

soit

$$L' = \sqrt{(1 - \beta^2) L^2 \cos^2 \theta + L^2 \sin^2 \theta}$$

ou

$$\boxed{\frac{L'}{L} = \sqrt{1 - \beta^2 \cos^2 \theta}} \quad (7)$$

Il y a donc contraction de longueur dans le rapport $\sqrt{1 - \beta^2 \cos^2 \theta}$.
1° - b)

$$\text{On a :} \quad \text{tg } \theta = \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A} \quad \text{et} \quad \text{tg } \theta'_0 = \frac{y'_B - y'_A}{x'_B - x'_A},$$

$$\text{donc} \quad \frac{\text{tg } \theta'_0}{\text{tg } \theta} = \frac{y'_B - y'_A}{y_B - y_A} \cdot \frac{x_B - x_A}{x'_B - x'_A} = \Gamma$$

d'après (5) et (6),

$$\boxed{\frac{\text{tg } \theta'_0}{\text{tg } \theta} = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta^2}}}; \quad \text{donc} \quad \theta'_0 > \theta$$

soit

2° Dans (R) , la vitesse \vec{v} de déplacement du camion fait l'angle θ avec Ox : $\text{tg } \theta = \frac{v_y}{v_x}$ et, dans (R') , la vitesse \vec{v}' fait l'angle θ' avec Ox : $\text{tg } \theta' = \frac{v'_y}{v'_x}$.
D'après la loi de composition des vitesses,

$$v'_x = \frac{v_x - u}{1 - \frac{v_x u}{c^2}} = \frac{v \cos \theta - \beta c}{1 - \frac{\beta v \cos \theta}{c}}$$

$$\text{et} \quad v'_y = \frac{v_y}{\Gamma \left(1 - \frac{v_x u}{c^2}\right)} = \sqrt{1 - \beta^2} \cdot \frac{v \sin \theta}{1 - \frac{\beta v \cos \theta}{c}}$$

donc

$$\boxed{\text{tg } \theta' = \frac{\sqrt{1 - \beta^2} \cdot v \sin \theta}{v \cos \theta - \beta c}}$$

3° - a)

• Dans (R') , la trajectoire est verticale si $\theta' = \pi/2$, soit

$$v \cos \theta - \beta c = 0 \quad \text{ou} \quad \boxed{u = v \cos \theta} \quad (8)$$

• La vitesse v' du camion se réduit alors à sa composante verticale

$$v'_y = v'_y = \sqrt{1 - \frac{u^2}{c^2}} \frac{v \sin \theta}{1 - \frac{u v \cos \theta}{c^2}} \quad \text{et, compte tenu de (8), on obtient}$$

$$v' = \frac{v \sin \theta}{\sqrt{1 - \frac{v^2 \cos^2 \theta}{c^2}}} \quad (9)$$

3° - b)

Les chemins parcourus par le camion, mesurés dans (R) et (R'), sont respectivement $\varrho = vt$ et $\varrho' = v't'$; on en déduit $\frac{t'}{t} = \frac{\varrho'}{\varrho} \cdot \frac{v}{v'}$.

Or, d'après (7) et (8), $\frac{\varrho'}{\varrho} = \sqrt{1 - \beta^2 \cos^2 \theta} = \sqrt{1 - \frac{v^2 \cos^2 \theta}{c^2}}$ et $\frac{v}{v'} = \frac{1 - \frac{v^2 \cos^2 \theta}{c^2}}{\sin \theta}$; d'après (9) ; on en déduit :

$$t' = t \cdot \frac{\sqrt{1 - v^2 \cos^2 \theta / c^2} \sqrt{1 - v^2 \cos^4 \theta / c^2}}{\sin \theta}$$

12 - CROISEMENT DE DEUX FUSEES

1° Deux fusées F_1 et F_2 , de même longueur propre ϱ , se déplacent dans des directions opposées, avec les vitesses constantes de valeurs algébriques $v_1 = \beta_1 c$ et $v_2 = -\beta_2 c$ par rapport à un référentiel galiléen (R), avec $\beta_1 > 0$ et $\beta_2 > 0$. On désignera par (R_1) et (R_2) les référentiels galiléens liés à chacune des fusées F_1 et F_2 . On admet que les têtes des fusées se croisent à l'abscisse commune de (R), (R_1) et (R_2) à l'instant zéro où on synchronise les horloges de ces trois référentiels. Déterminer :

a) en fonction de ϱ , β_1 , β_2 l'intervalle de temps entre les instants où les têtes puis les queues des fusées se croisent, dans chacun des référentiels (R_1) , (R_2) et (R).

b) l'abscisse du point de croisement des queues des fusées dans (R).
2° Application : déterminer l'heure et l'abscisse du croisement des queues des fusées dans les cas particuliers :

- a) $v_1 = -v_2$
b) $v_1 = -3v_2$

3° La fusée F_2 est maintenant fixe dans le référentiel (R), la tête à l'abscisse O et la queue à l'abscisse ϱ . A l'instant 0 où on synchronise les horloges de (R) et (R_1) , les têtes des fusées coïncident à l'origine des référentiels.

a) Déterminer dans (R), puis dans (R_1) , en fonction de ϱ et v_1 , l'heure des événements :

- rencontre de la tête de F_1 et de la queue de F_2
- rencontre de la tête de F_2 et de la queue de F_1 . Conclusion ?

b) Déterminer, en fonction de v_0 , la vitesse v_1 de la fusée F_1 pour que les deux événements précédents soient simultanés par rapport à un observateur lié à une fusée F_0 , se déplaçant à la vitesse v_0 le long de l'axe Ox , et se trouvant en O à l'instant zéro.

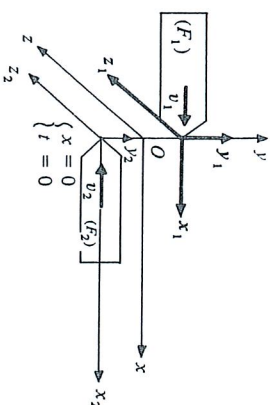


Figure 1, 15

Solution

1° - a)

Soit $x'x$ la direction commune de déplacement des fusées, dans (R).

• L'évènement "croisement des têtes" a pour coordonnées $[x = 0, t = 0]$ dans les 3 référentiels (R), (R_1) et (R_2) .

• L'évènement "croisement des queues" a pour coordonnées $[x, t]$ dans (R), $[x_1 = -\varrho, t_1]$ dans R_1 et $[x_2 = \varrho, t_2]$ dans (R_2) , avec $t_1 = t_2$ par raison de symétrie (fusées de même longueur).

• Les formules de passages de Lorentz de (R_1) et de (R_2) à (R) donnent l'heure t de croisement des queues dans (R) :

$$t = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta_1^2}} \left(t_1 + \frac{v_1}{c^2} x_1 \right) = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta_2^2}} \left(t_2 + \frac{v_2}{c^2} x_2 \right),$$

$$\text{soit } t = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta_1^2}} \left(t_1 - \frac{\beta_1}{c} \varrho \right) = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta_2^2}} \left(t_2 - \frac{\beta_2}{c} \varrho \right) \quad (1)$$

• D'après (1), l'intervalle de temps entre les instants de croisement des queues et des têtes des fusées est, dans (R_1) et (R_2) ,

$$t_1 = t_2 = \frac{\varrho}{c} \frac{\beta_1 \sqrt{1 - \beta_2^2} - \beta_2 \sqrt{1 - \beta_1^2}}{\sqrt{1 - \beta_2^2} - \sqrt{1 - \beta_1^2}}$$

ou, après simplification,

$$t_1 = t_2 = \frac{\varrho}{c} \cdot \frac{1 + \beta_1 \beta_2 + \sqrt{(1 - \beta_1^2)(1 - \beta_2^2)}}{\beta_1 + \beta_2} \quad (2)$$